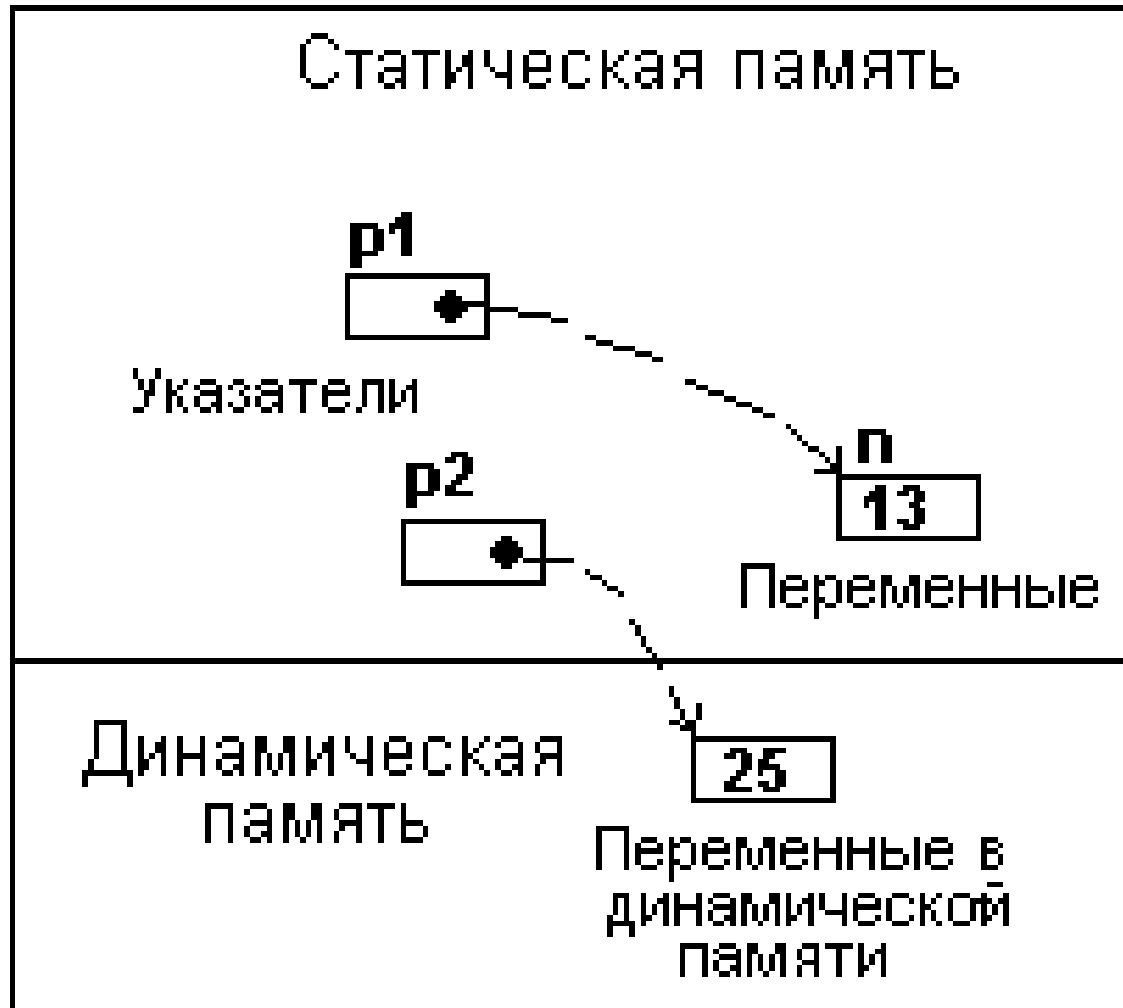


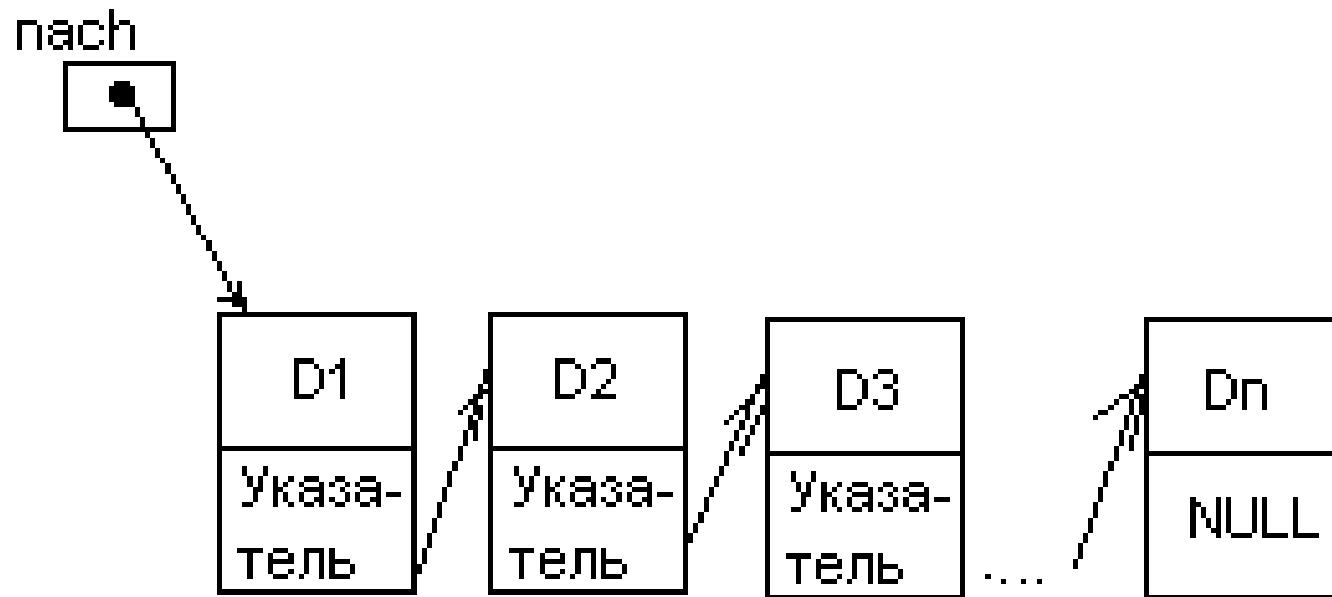
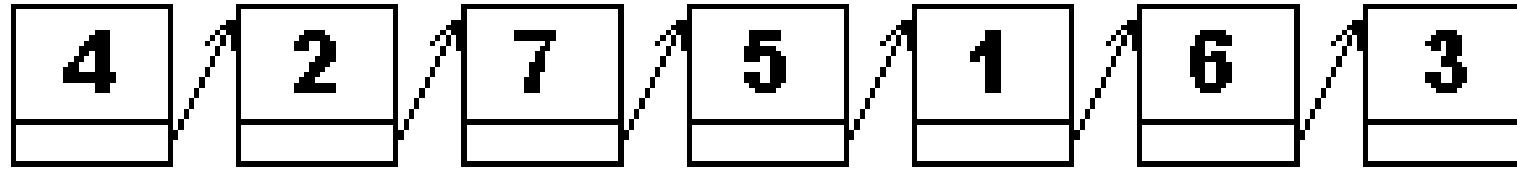
Лекция 5.

Линейный список в динамической памяти

Статические и динамические переменные



Общее представление о списке в динамической памяти



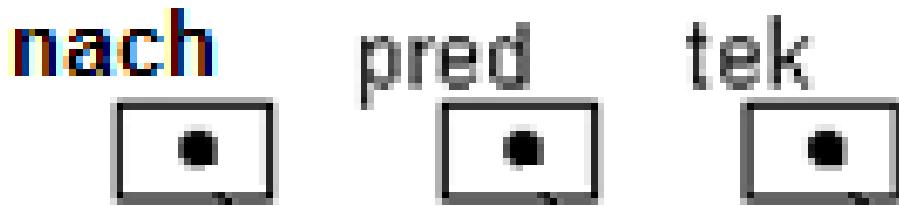
Описание типа для построения линейного списка

```
struct node
{
    int d;
    struct node *link;
};
```

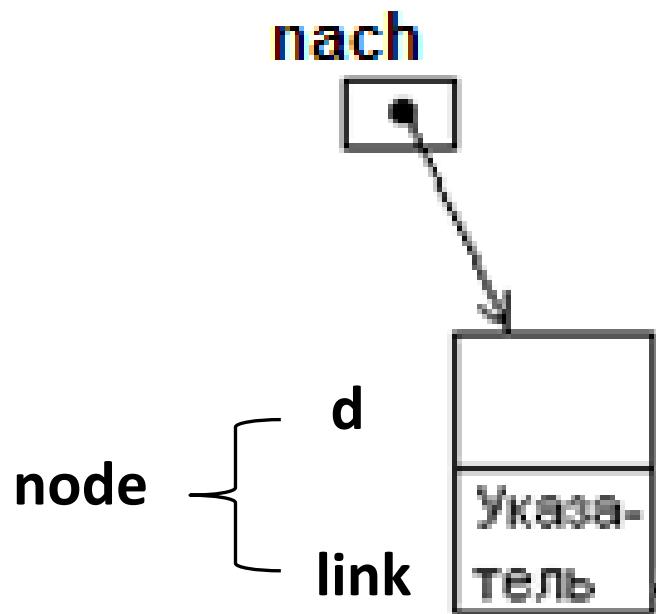


Создание элементов в динамической памяти

```
struct node *nach, *pred, *tek;
```

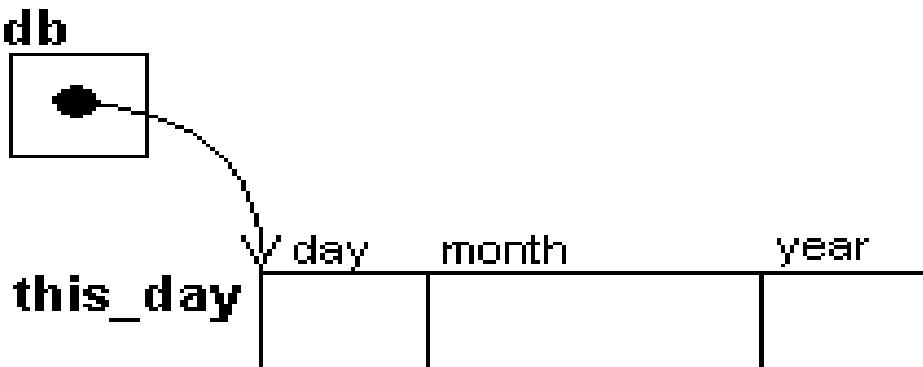


```
first=(struct node *)malloc(sizeof(struct node));
```



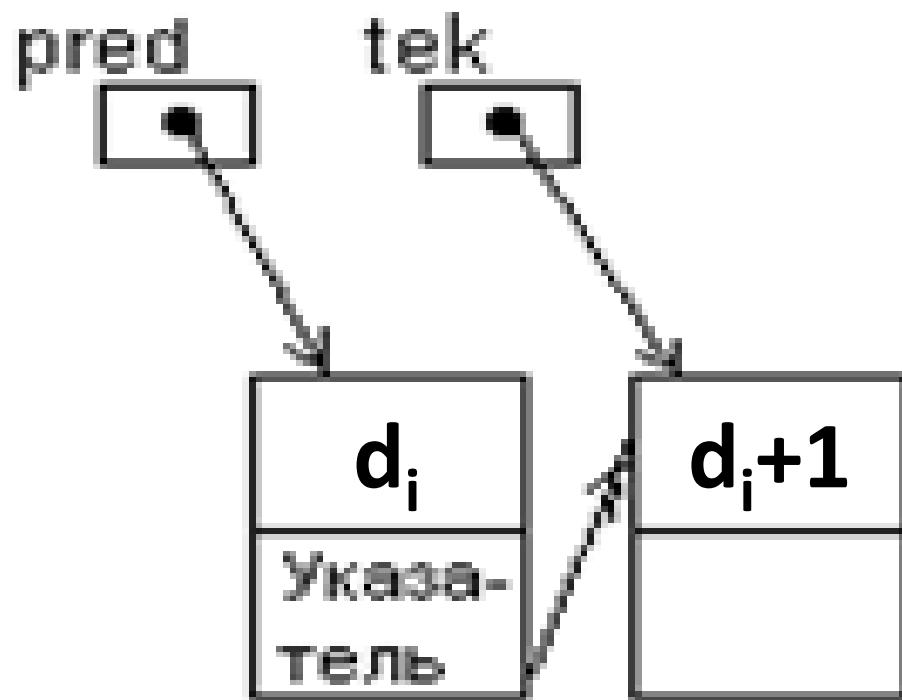
Обращение к полям структуры через указатель (в статической памяти)

1. struct date {
2. int day;
3. char month[10];
4. int year; };
5. struct date this_day, *db;
6. db = &this_day;
- ...
7. (*db).day = 25;
8. db -> day = 25;



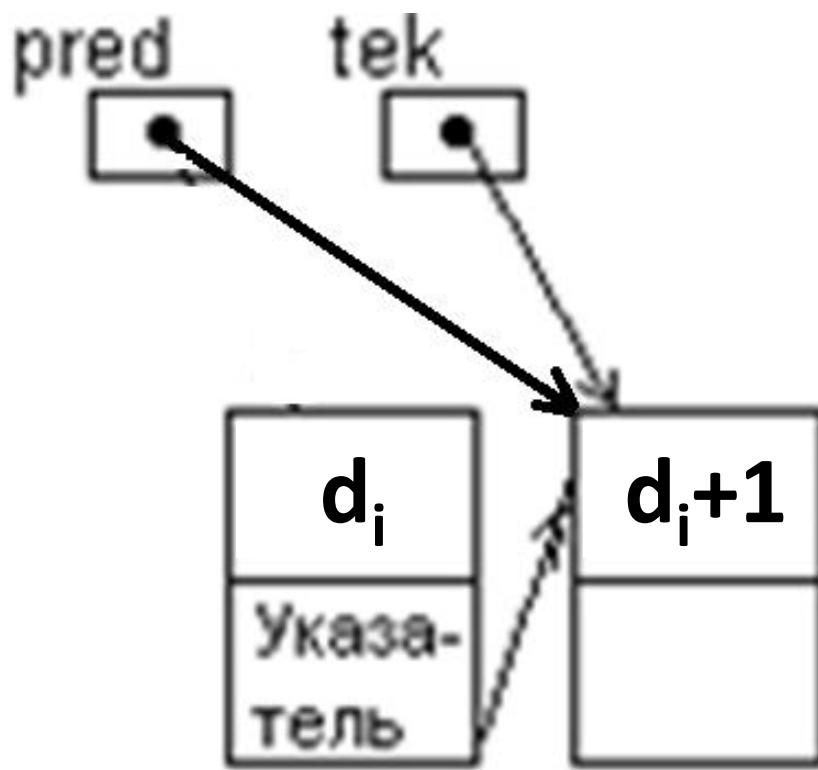
Связывание элементов

```
pred -> link=tek; // обращение к полю link  
// структуры через указатель
```



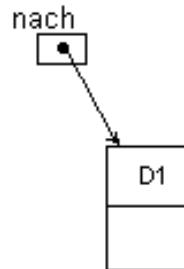
Переприсваивание указателей

```
pred=tek; // pred и tek указывают на  
          // один и тот же элемент
```

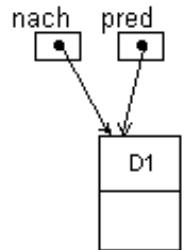


Алгоритм построения списка в прямом порядке

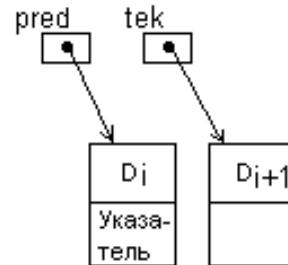
1. Создать в динамической памяти первый элемент nach;
Ввести nach->d;



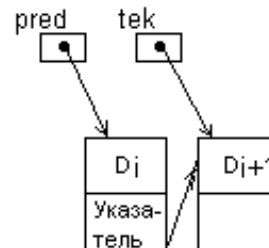
2. pred=nach;



3. Создать текущий элемент tek:
Ввести tek->d;

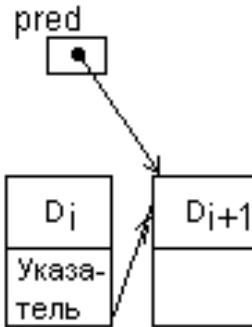


4. Установить связь предыдущего с текущим:
pred->link=tek;



Продолжение. Алгоритм построения списка в прямом порядке

5. Текущий элемент становится предыдущим: $\text{pred} = \text{tek};$



6. Если не конец ввода то
перейти на 3.

7. Обнулить адресную часть
последнего элемента:
 $\text{tek} \rightarrow \text{link} = \text{NULL};$



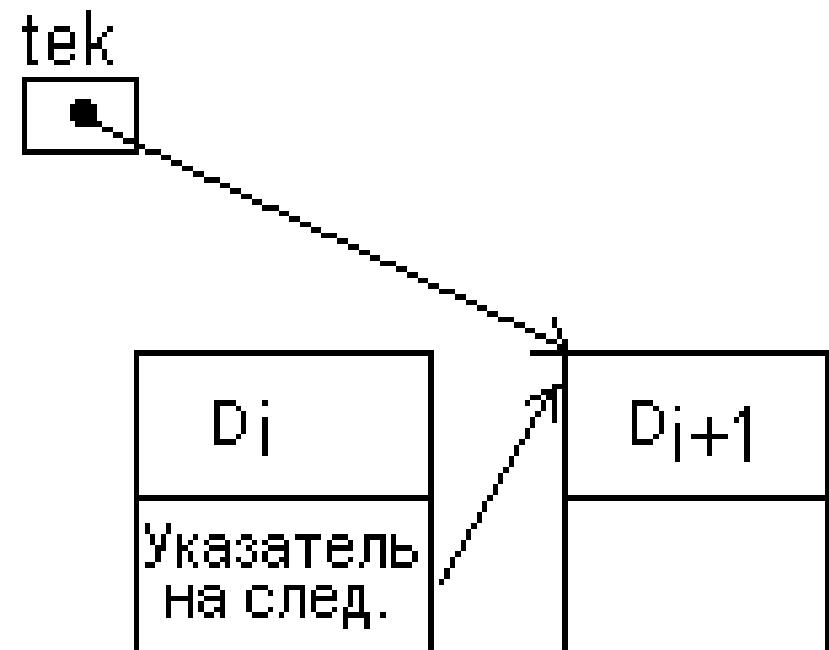
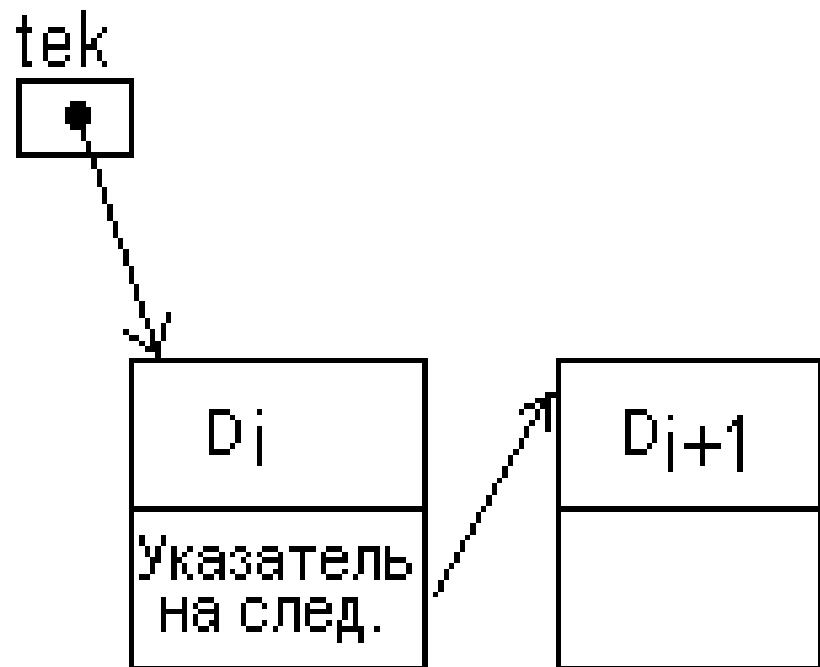
Глобальные описания

```
struct node
{
    int d;
    struct node *link;
};
```

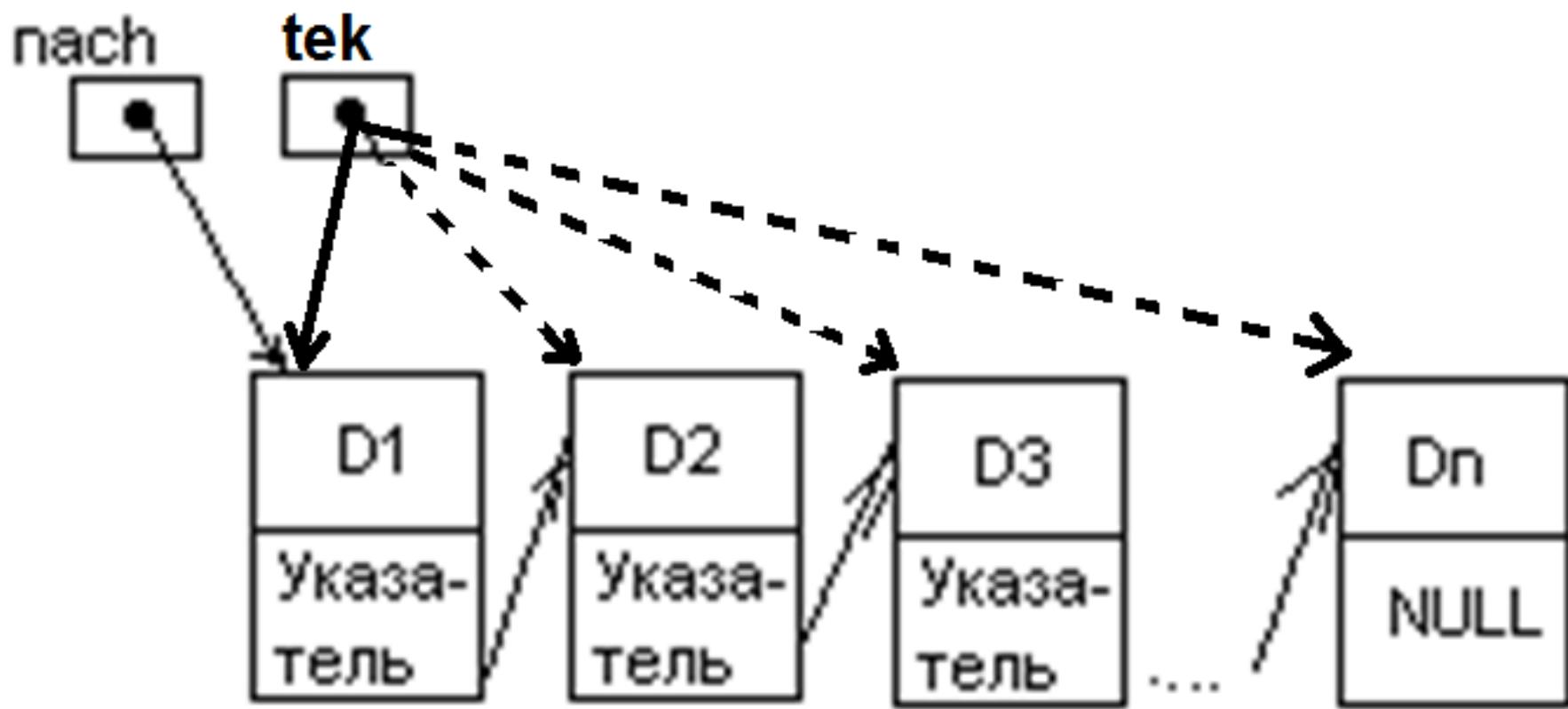
```
struct node *nach; // Указатель на
                    // начало списка
```

Шаг по связи

`tek = tek->link;`



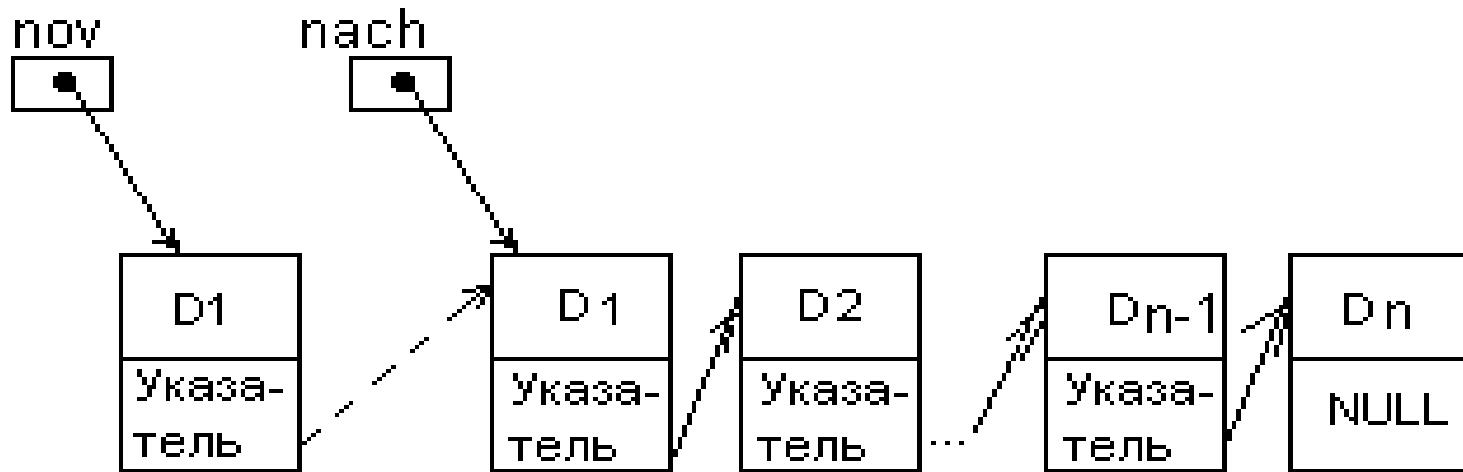
Просмотр списка



Функция просмотра списка

```
1. void prosmotr()
2. {
3.     struct node *tek;
4.     tek = nach;          // Встали на начало списка
5.     while(tek != NULL)   // Пока не конец списка
6.     {
7.         printf("%d", tek->d);
8.         tek = tek->link; // Шаг по связи
9.     }
10. }
```

Добавление элемента в начало списка



1. Создать новый элемент **nov**.

Ввести информационную часть **nov->d**.

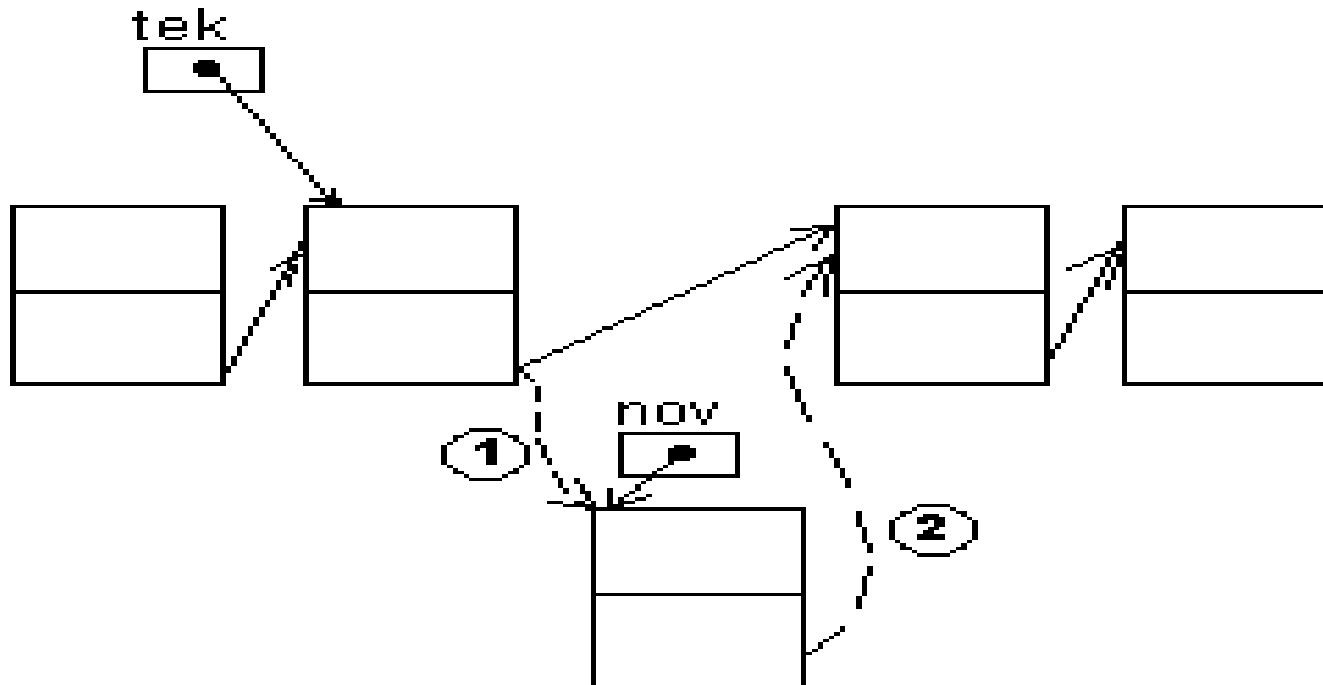
2. Построить связь:

nov->link=nach;

3. Новый элемент сделать начальным:

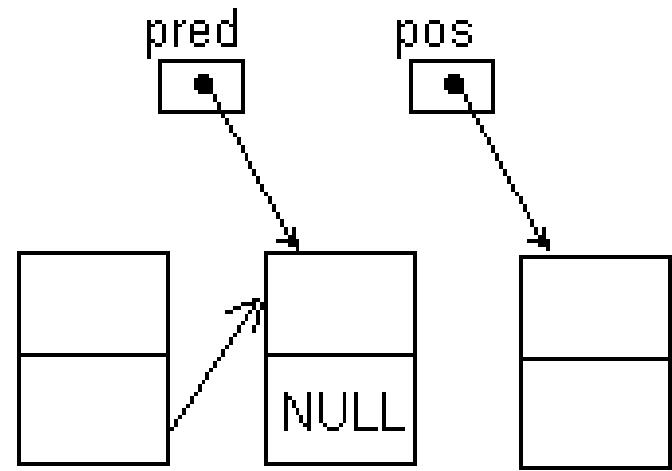
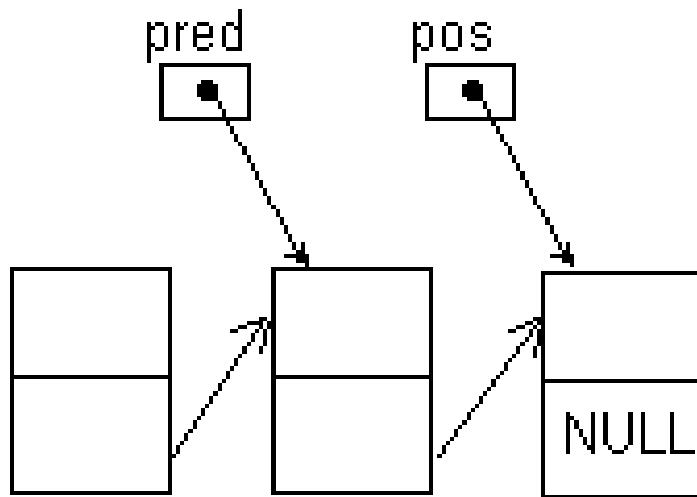
nach=nov;

Добавление элемента в середину списка



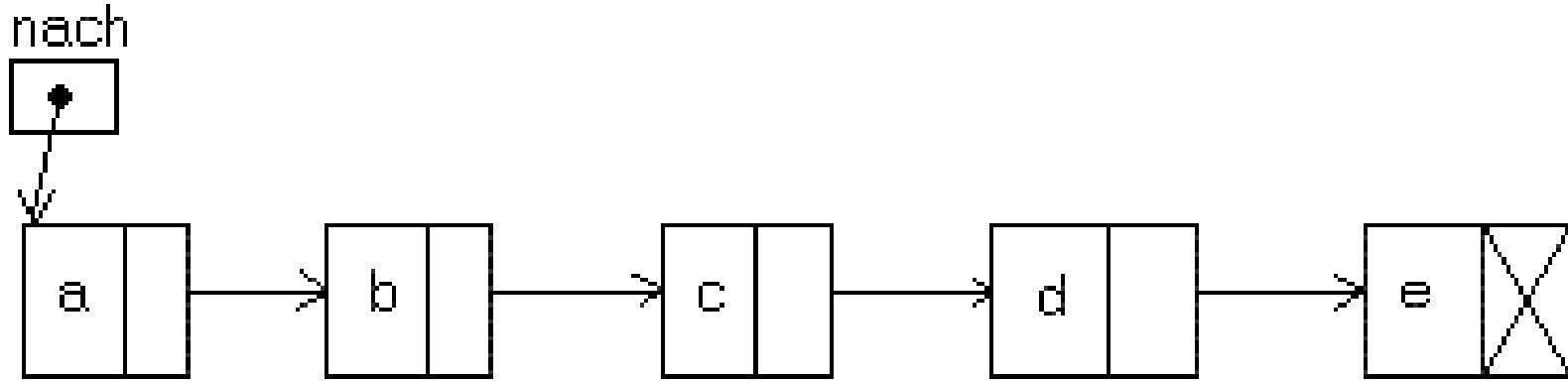
1. Заполнить связь 2 у элемента **nov**:
nov->link=tek->link;
2. Соединить **tek** и **nov** (связь 1):
tek->link=nov;

Удаление последнего элемента



1. **pred->link=NULL;**
2. **free(pos);**

Перемещение по списку

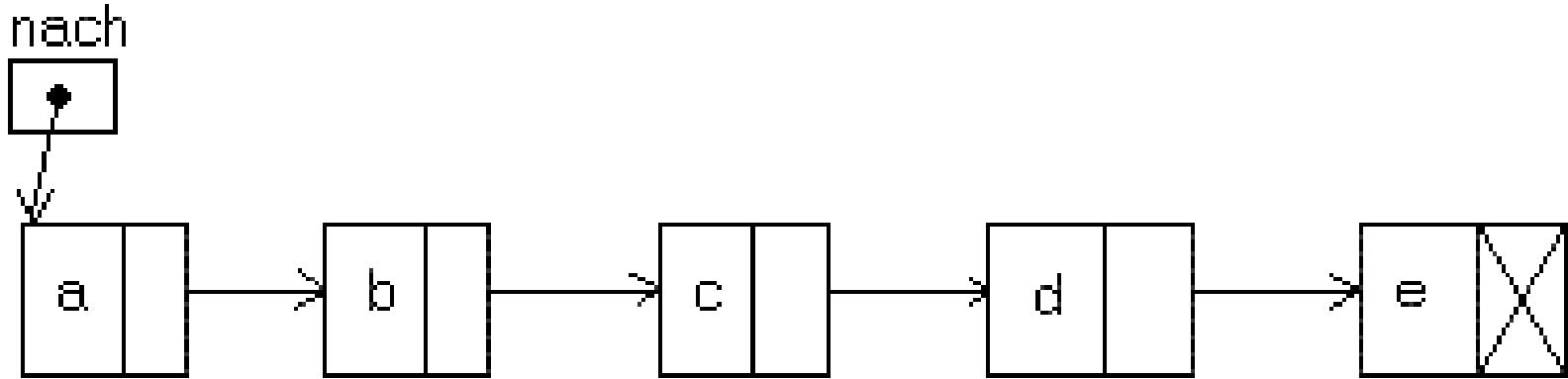


```
tek=nach;
```

```
while(tek->d != 'c')
    tek=tek->link;
```

```
printf("%s", tek->d);
```

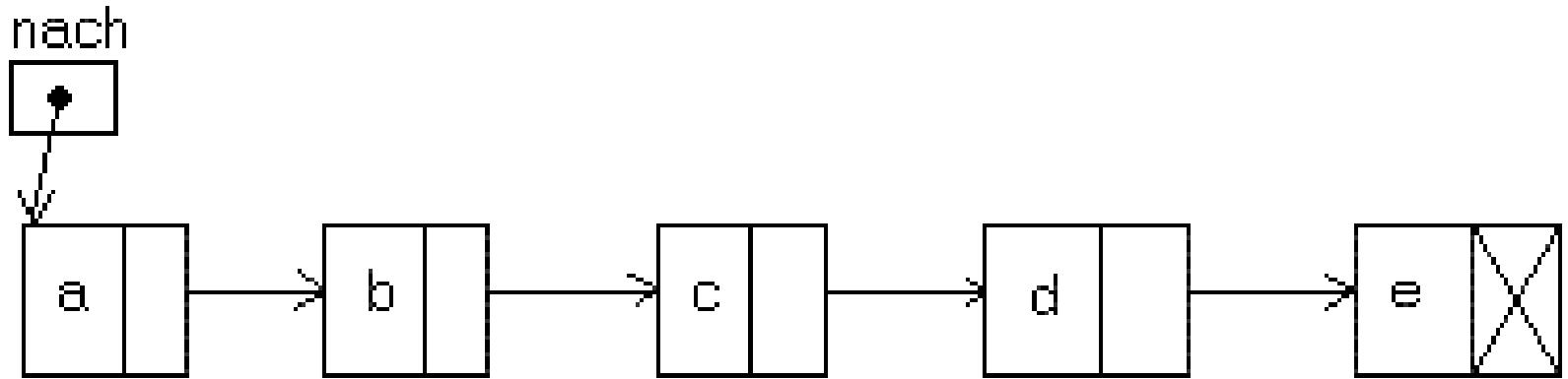
Перемещение по списку



Что будет выведено на экран в результате выполнения фрагмента программы?

```
tek=nach;  
for(i=1; i<=4; i++)  
    tek=tek->link;  
printf("%s", tek->d);
```

Перемещение по списку



Что будет выведено на экран в результате выполнения фрагмента программы?

```
tek=nach;  
while(tek->link != NULL)  
    tek=tek->link;  
printf("%s", tek->d);
```

Динамическое выделение памяти в C++

(компилятор g++, файлы с расширением .cpp)

В Си работать с динамической памятью можно при помощи соответствующих функций распределения памяти (calloc, malloc, free), для чего необходимо подключить библиотеку malloc.h

C++ использует новые методы работы с динамической памятью при помощи операторов **new** и **delete**:

- **new** — для выделения памяти;
- **delete** — для освобождения памяти.

Оператор **new** используется в следующих формах:

new тип; — для переменных

new тип[размер]; — для массивов

Память может быть распределена для одного объекта или для массива любого типа, в том числе типа, определенного пользователем. Результатом выполнения операции **new** будет указатель на отведенную память, или исключение std::bad_alloc в случае ошибки.

```
int *one;  
double *array;  
struct person *human;
```

...

```
one = new int;  
array = new double[10];  
human = new person;
```

Память, отведенная в результате выполнения **new**, будет считаться распределенной до тех пор, пока не будет выполнена операция **delete**. Освобождение памяти связано с тем, как выделялась память – для одного элемента или для нескольких. В соответствии с этим существует и две формы применения **delete**:

```
delete указатель; // для одного элемента  
delete[] указатель; // для массивов
```

```
#include<iostream>

using namespace std;

struct person{ char name[20];    int age; };

int main() {

    int *one, n;
    double *array;
    person *human;

    cout<<"Введите размер массива:"<<endl;
    cin>>n;

    one=new int;           //один элемент
    array=new double[n];  //массив элементов
    human=new person;     // один элемент типа person

    delete one, human;
    delete[] array;

    return 0; }
```

Объектно-ориентированное программирование (ООП)

Все программы состоят из кода и данных. ООП организует программу вокруг её данных (объектов) и наборов интерфейсов (методов) к этим данным.

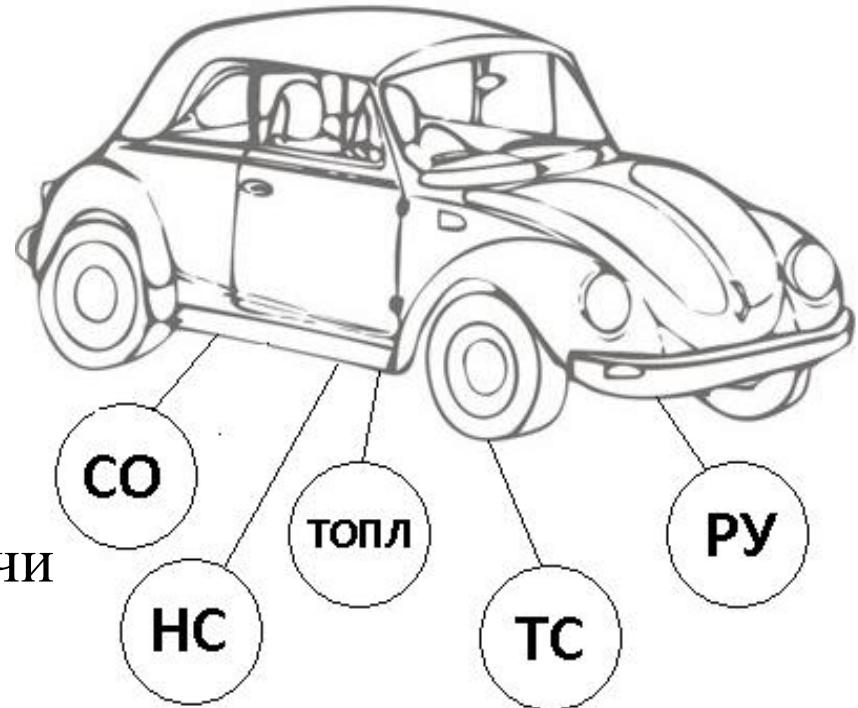
Абстракция. Автомобиль.

Автомобиль - это программа (конечная цель) .

Состоит из нескольких подсистем: рулевое управление, тормозная система, система подачи топлива и т.д. (каждая система состоит из своих подсистем).

В целом же мы видим автомобиль.

Объекты подсистем взаимодействуют между собой и получается автомобиль.



Объектно-ориентированное программирование

Абстракция.Иерархия.



Три принципа ООП

1. Инкапсуляция – механизм, который связывает код и данные, которыми он манипулирует, защищая оба этих компонента от внешнего вмешательства и злоупотреблений.

Доступ к коду и данным контролируется тщательно определенным интерфейсом. Каждый знает, как получить доступ к коду и может использовать код независимо от деталей реализации. **Основой инкапсуляции является класс.**

Класс определяет структуру и поведение (данные и код), которые будут совместно использоваться набором объектов.

Каждый объект данного класса содержит структуру и поведение, которые определены классом (копии переменных и методы).

При создании класса определяют данные и код (члены класса) - переменные и методы (функции) объекта.

Три принципа ООП

Каждая переменная или метод могут быть *общедоступными* (**public**) или *приватными* (**private**).

Приватные (**private**) – доступны только для методов, которые являются членами класса.

Общедоступные (**public**) – доступны для всех методов вне класса (для внешних пользователей класса).



Инкапсуляция – это сокрытие реализации класса и отделение его внутреннего представления от внешнего.

Три принципа ООП

2. **Наследование** – процесс, посредством которого один объект получает свойства другого объекта.

(отношения между классами, при которых класс использует структуру или поведение другого или других классов).

Подклассы обычно переопределяют или дополняют унаследованную структуру и поведение.

3. **Полиморфизм** - («имеющий много форм») свойство, которое позволяет использовать один и тот же интерфейс для общего класса действий (один интерфейс – несколько методов (переопределение и перегрузка методов)).

Три принципа ООП

Класс **Фигура** (метод **Площадь**)

Класс **Треугольник**

Метод **Площадь**
 $S=1\backslash2ah$

Класс **Прямоугольник**

Метод **Площадь**
 $S=ah$

Один и тот же метод (имя) работает по-разному в разных подклассах одного суперкласса – это полиморфизм.

Три принципа ООП

Объектно-ориентированный подход способствует:

1. уменьшению сложности программного обеспечения;
2. повышению надежности программного обеспечения;
3. обеспечению возможности модификации отдельных компонентов без изменения остальных;
4. обеспечению возможности повторного использования отдельных компонентов ПО.

Классы

Класс определяет новый тип данных. Этот тип можно использовать для создания объектов.

Класс – это шаблон для создания объекта.

Объект – экземпляр класса.

Класс определяет структуру объекта (переменные) и его методы, образующие функциональный интерфейс (функции для работы с переменными класса).

Класс – это логическая конструкция,

объект – физическое воплощение, участок памяти.