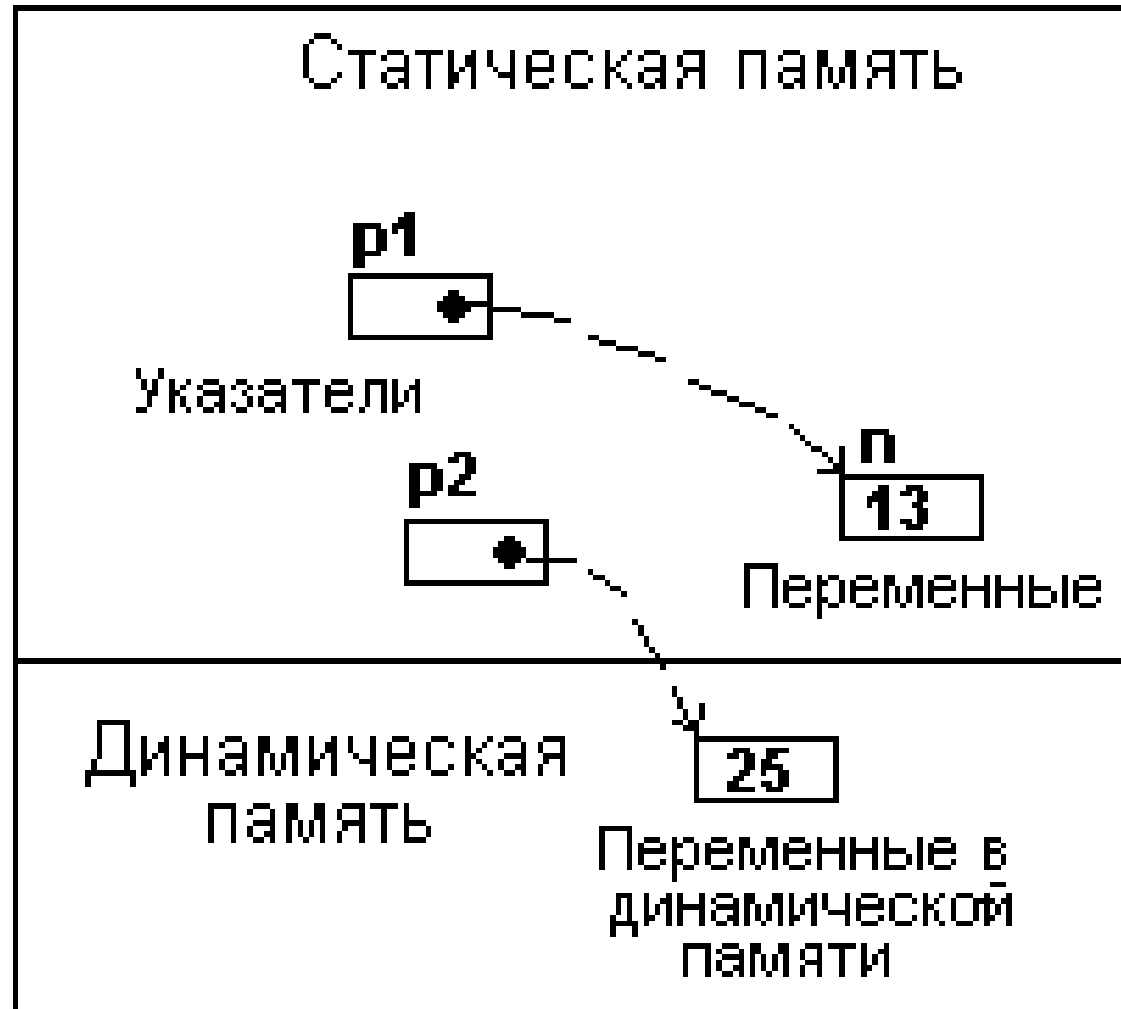


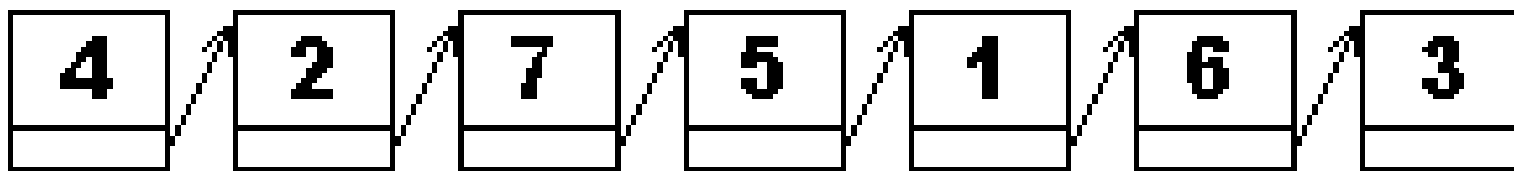
Лекция 5.

Линейный список в динамической памяти

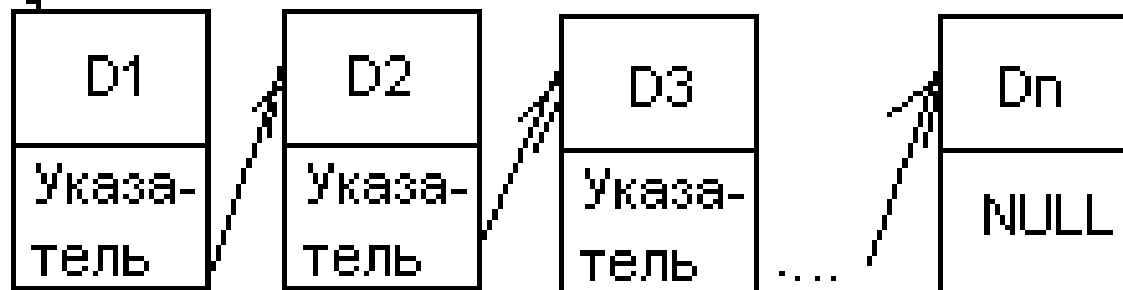
Статические и динамические переменные



Общее представление о списке в динамической памяти



nach



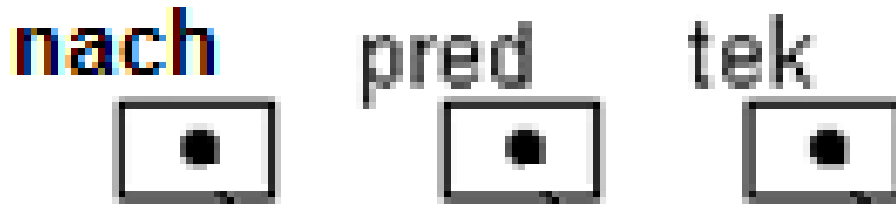
Описание типа для построения линейного списка

```
struct node
{
    int d;
    struct node *link;
};
```

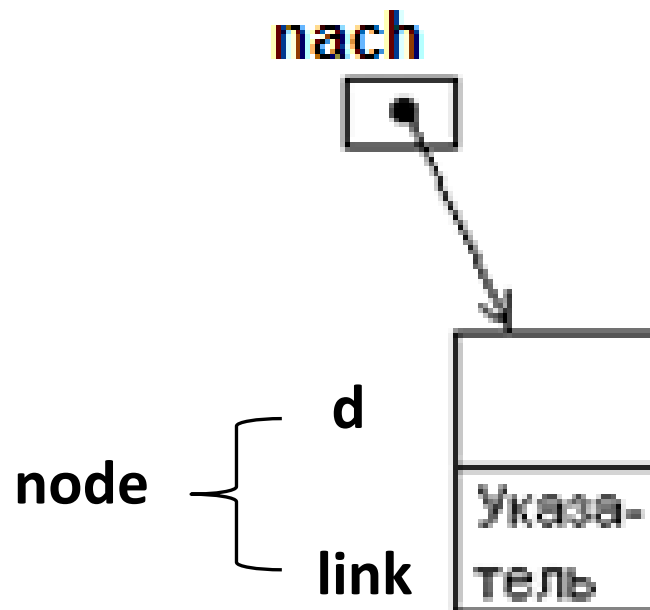


Создание элементов в динамической памяти

```
struct node *nach, *pred, *tek;
```

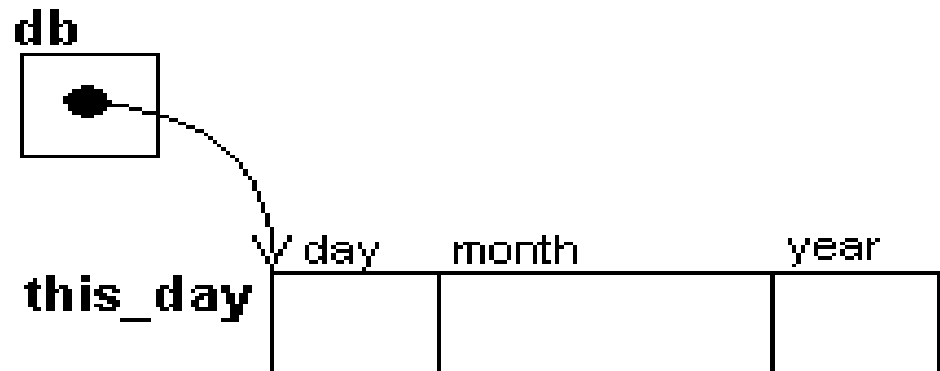


```
first=(struct node *)malloc(sizeof(struct node));
```



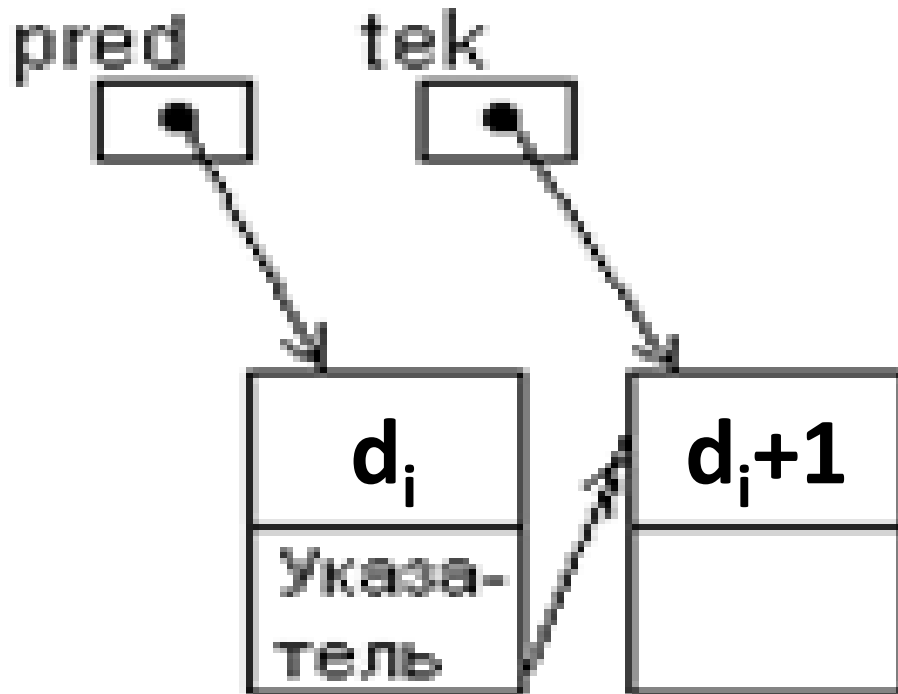
Обращение к полям структуры через указатель (в статической памяти)

```
1. struct date {  
2.     int day;  
3.     char month[10];  
4.     int year; };  
5. struct date this_day, *db;  
6. db = &this_day;  
   ...  
7. (*db).day = 25;  
8. db -> day = 25;
```



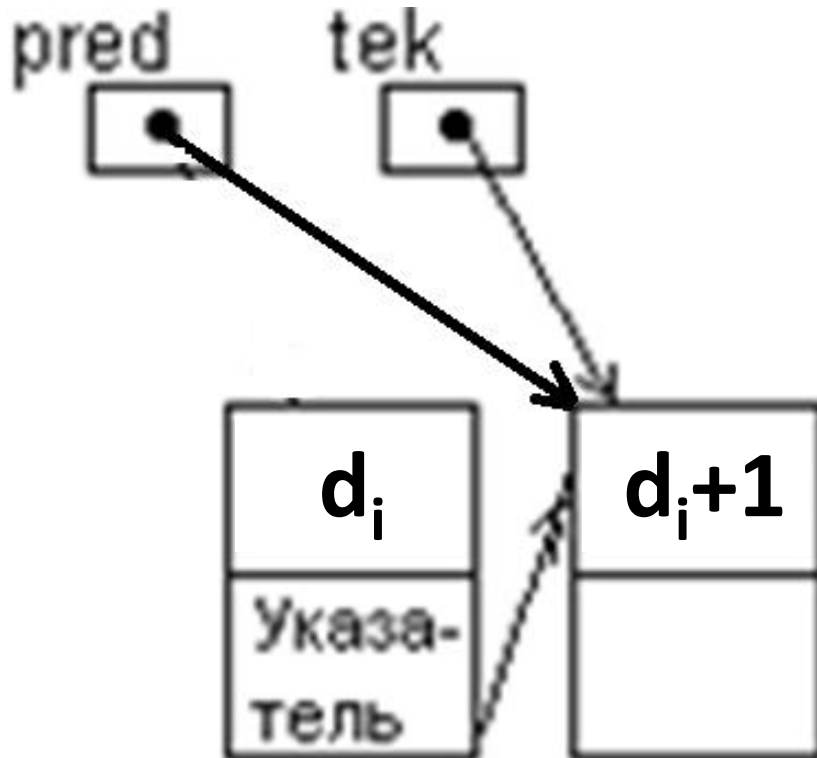
Связывание элементов

`pred -> link=tek;` // обращение к полю **link**
// структуры через указатель

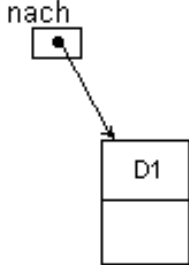
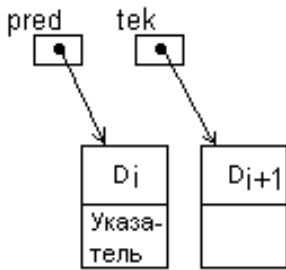


Переприсваивание указателей

pred=tek; // pred и tek указывают на
// один и тот же элемент

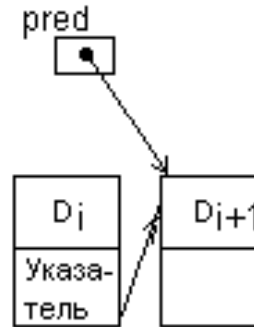


Алгоритм построения списка в прямом порядке

<p>1. Создать в динамической памяти первый элемент nach; Ввести nach->d;</p>	 <p>The diagram shows a pointer box labeled 'nach' with an arrow pointing to the top half of a node box labeled 'D1'. The node box is divided into two sections: the top section contains 'D1' and the bottom section is empty.</p>
<p>2. pred=nach;</p>	 <p>The diagram shows two pointer boxes, 'nach' and 'pred', both with arrows pointing to the top half of the node box 'D1'. The node box has 'D1' in the top section and an empty bottom section.</p>
<p>3. Создать текущий элемент tek: Ввести tek->d;</p>	 <p>The diagram shows two pointer boxes, 'pred' and 'tek'. 'pred' points to the top half of node 'D_i', which has 'D_i' in the top section and 'Указатель' (Pointer) in the bottom section. 'tek' points to the top half of node 'D_{i+1}', which has an empty top section and an empty bottom section.</p>
<p>4. Установить связь предыдущего с текущим: pred->link=tek;</p>	 <p>The diagram shows the same state as the previous step, but with an additional arrow pointing from the 'Указатель' (Pointer) field in the bottom section of node 'D_i' to the top half of node 'D_{i+1}'. The 'pred' and 'tek' pointers remain in their previous positions.</p>

Продолжение. Алгоритм построения списка в прямом порядке

5. Текущий элемент становится предыдущим: $\text{pred} = \text{tek}$;



6. Если не конец ввода то перейти на 3.

7. Обнулить адресную часть последнего элемента: $\text{tek} \rightarrow \text{link} = \text{NULL}$;



Глобальные описания

```
struct node
```

```
{
```

```
    int d;
```

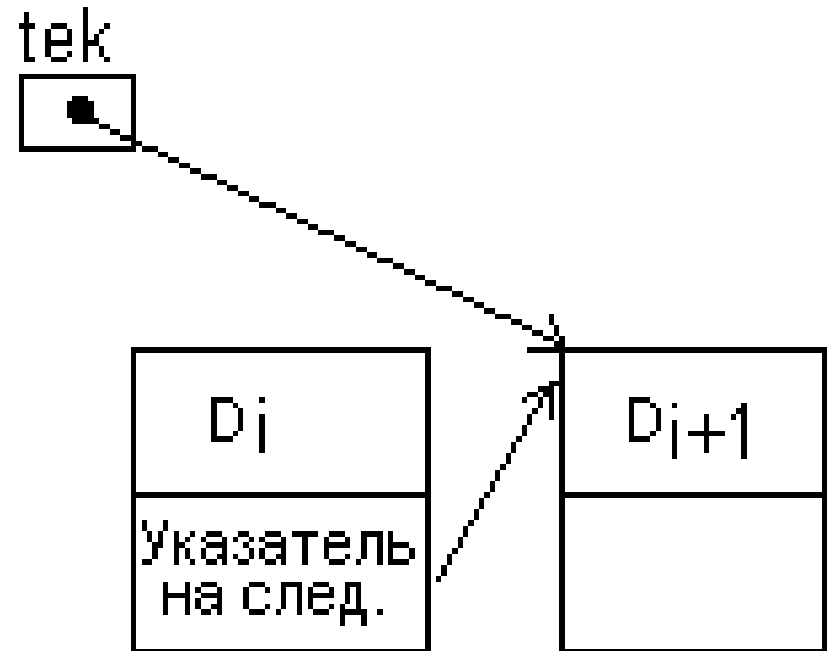
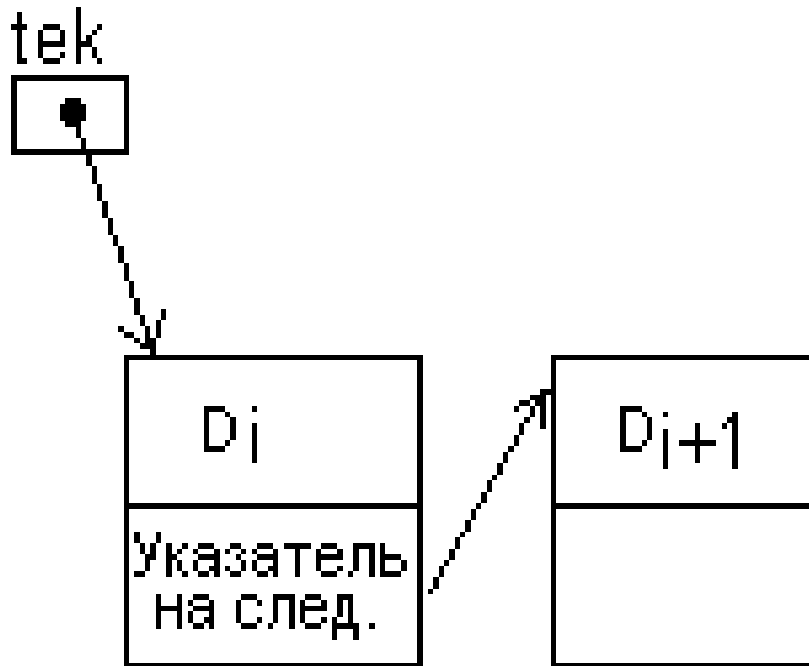
```
    struct node *link;
```

```
};
```

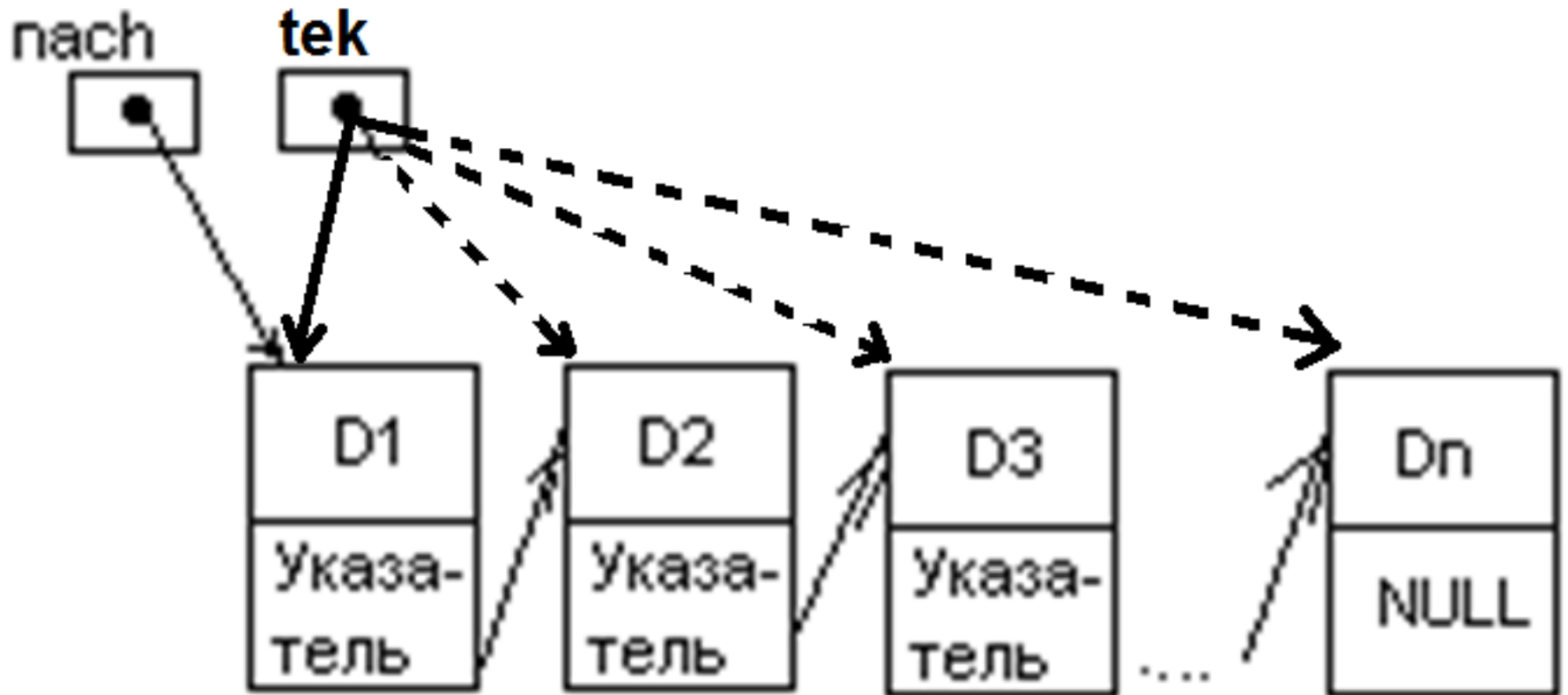
```
struct node *nach; // Указатель на  
                // начало списка
```

Шаг по связи

`tek = tek->link;`



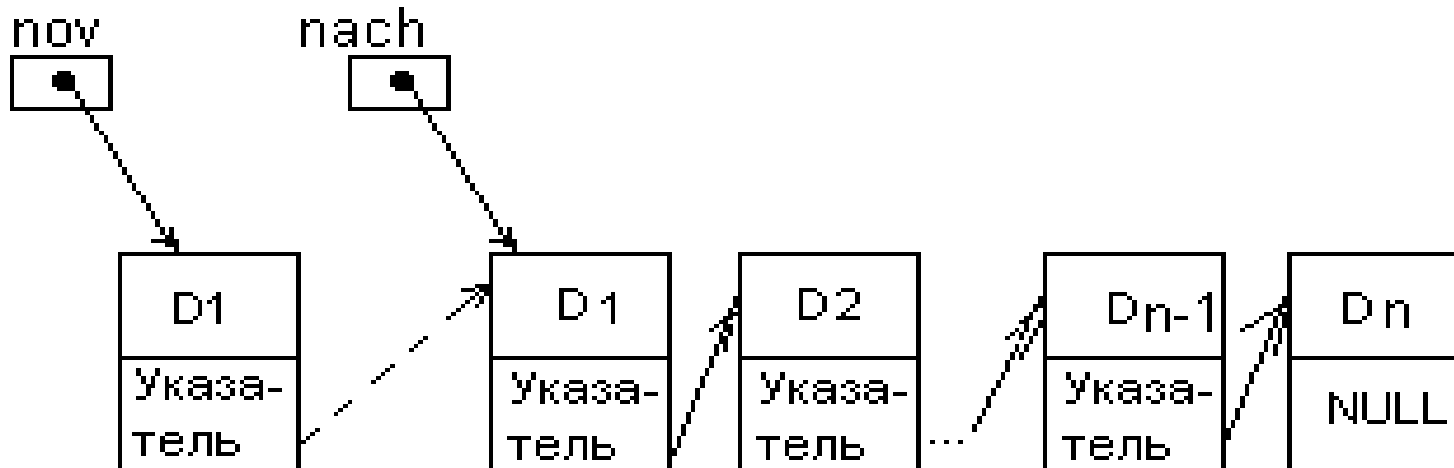
Просмотр списка



Функция просмотра списка

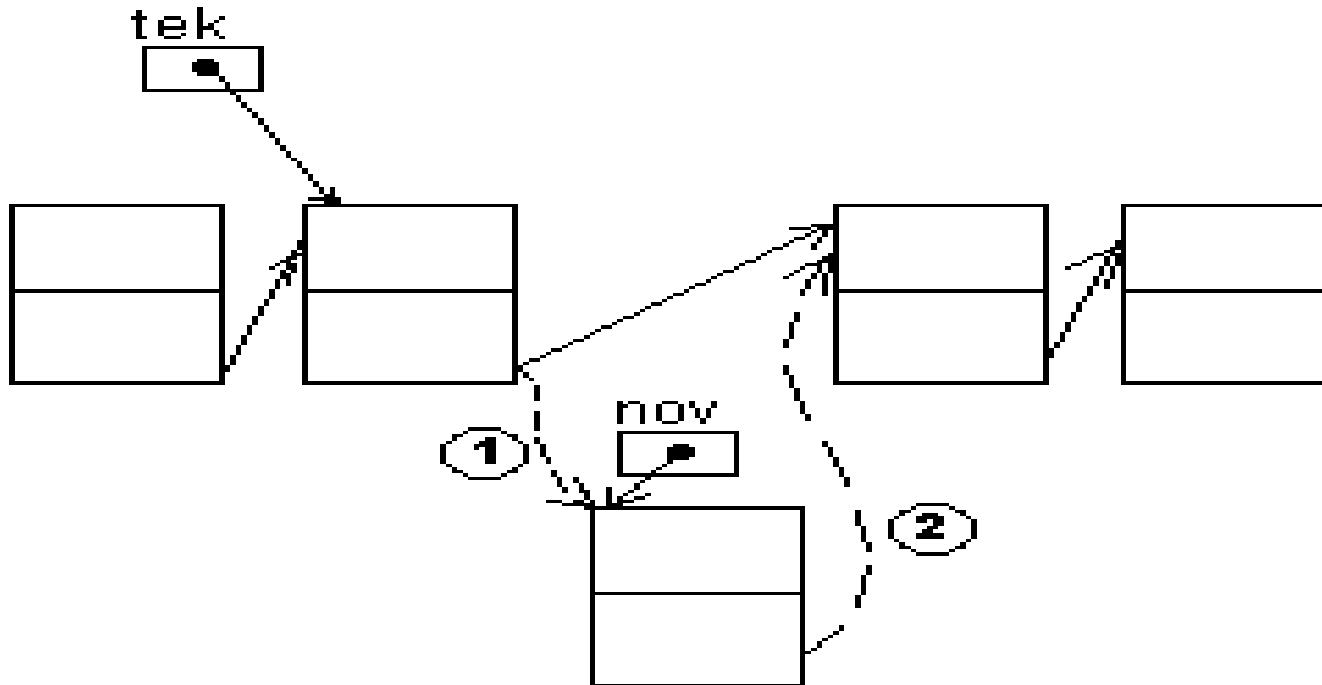
```
1. void prosmotr()  
2. {  
3.     struct node *tek;  
4.     tek = nach;           // Встали на начало списка  
5.     while(tek != NULL)    // Пока не конец списка  
6.     {  
7.         printf("%d", tek->d);  
8.         tek = tek->link;   // Шаг по связи  
9.     }  
10. }
```

Добавление элемента в начало списка



1. Создать новый элемент **nov**.
Ввести информационную часть **nov->d**.
2. Построить связь:
nov->link=nach;
3. Новый элемент сделать начальным:
nach=nov;

Добавление элемента в середину списка



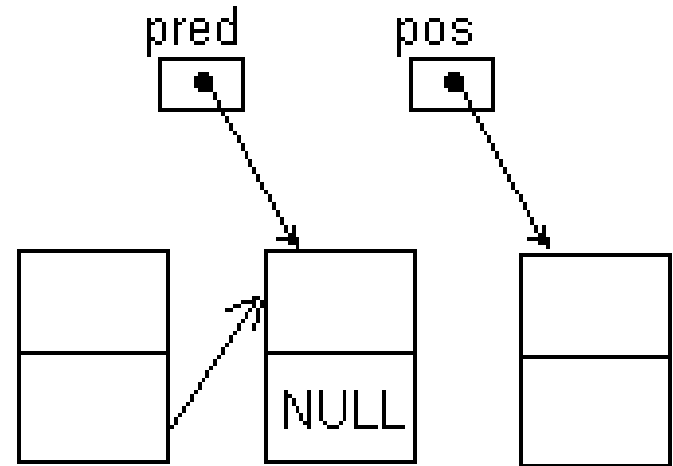
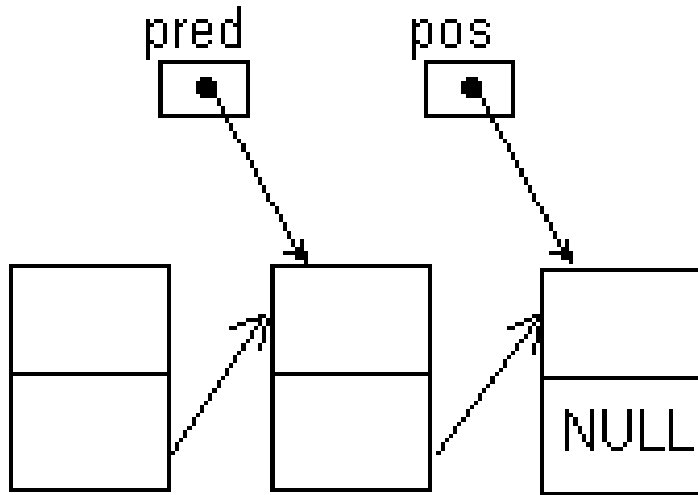
1. Заполнить связь 2 у элемента **nov**:

nov->link=tek->link;

2. Соединить **tek** и **nov** (связь 1):

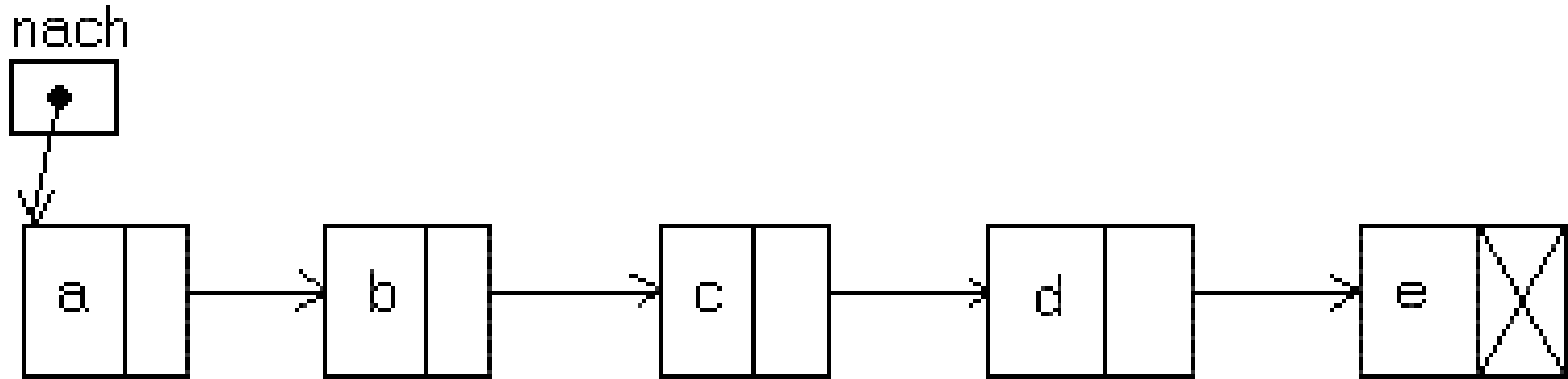
tek->link=nov;

Удаление последнего элемента



1. **pred->link=NULL;**
2. **free(pos);**

Перемещение по списку

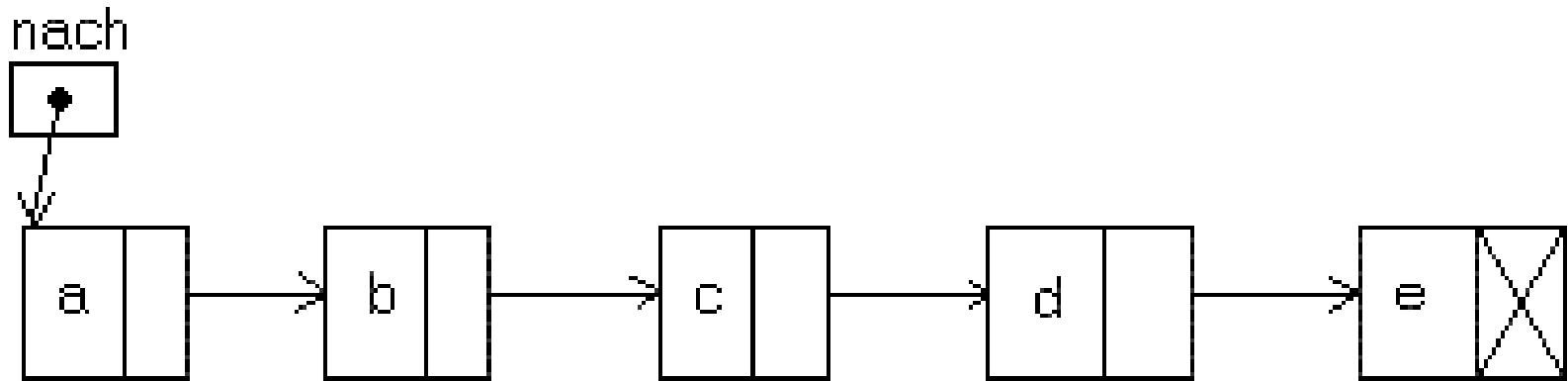


```
tek=nach;
```

```
while(tek->d != 'c')  
    tek=tek->link;
```

```
printf("%s", tek->d);
```

Перемещение по списку



Что будет выведено на экран в результате выполнения фрагмента программы?

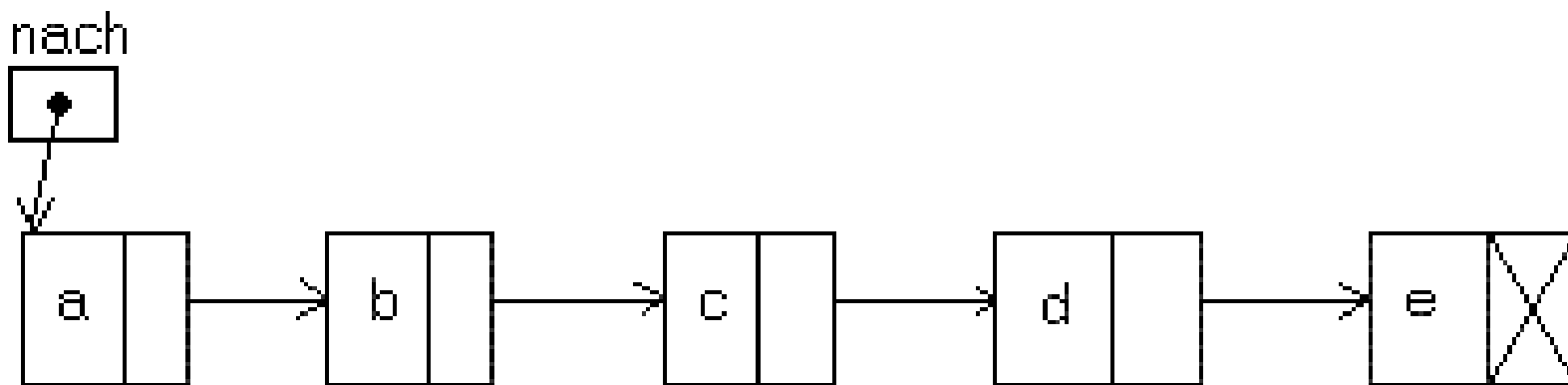
```
tek=nach;
```

```
for(i=1; i<=4; i++)
```

```
    tek=tek->link;
```

```
printf("%s", tek->d);
```

Перемещение по списку



Что будет выведено на экран в результате выполнения фрагмента программы?

```
tek=nach;  
while(tek->link != NULL)  
    tek=tek->link;  
printf("%s", tek->d);
```

Динамическое выделение памяти в С++

(компилятор **g++**, файлы с расширением **.cpp**)

В Си работать с динамической памятью можно при помощи соответствующих функций распределения памяти (**calloc**, **malloc**, **free**), для чего необходимо подключить библиотеку **malloc.h**

С++ использует новые методы работы с динамической памятью при помощи операторов **new** и **delete**:

- **new** — для выделения памяти;
- **delete** — для освобождения памяти.

Оператор **new** используется в следующих формах:

new тип; — для переменных

new тип[размер]; — для массивов

Память может быть распределена для одного объекта или для массива любого типа, в том числе типа, определенного пользователем. Результатом выполнения операции **new** будет указатель на отведенную память, или исключение **std::bad_alloc** в случае ошибки.

```
int *one;  
double *array;  
struct person *human;  
...  
one = new int;  
array = new double[10];  
human = new person;
```

Память, отведенная в результате выполнения **new**, будет считаться распределенной до тех пор, пока не будет выполнена операция **delete**. Освобождение памяти связано с тем, как выделялась память – для одного элемента или для нескольких. В соответствии с этим существует и две формы применения **delete**:

```
delete указатель; // для одного элемента  
delete[] указатель; // для массивов
```

```
#include<iostream>

using namespace std;

struct person{ char name[20];    int age; };

int main() {

    int *one, n;
    double *array;
    person *human;

    cout<<"Введите размер массива:"<<endl;
    cin>>n;

    one=new int;           //один элемент
    array=new double[n];   //массив элементов
    human=new person;      // один элемент типа person

    delete one, human;
    delete[] array;

    return 0;  }
```

Объектно-ориентированное программирование (ООП)

Все программы состоят из кода и данных. ООП организует программу вокруг её данных (объектов) и наборов интерфейсов (методов) к этим данным.

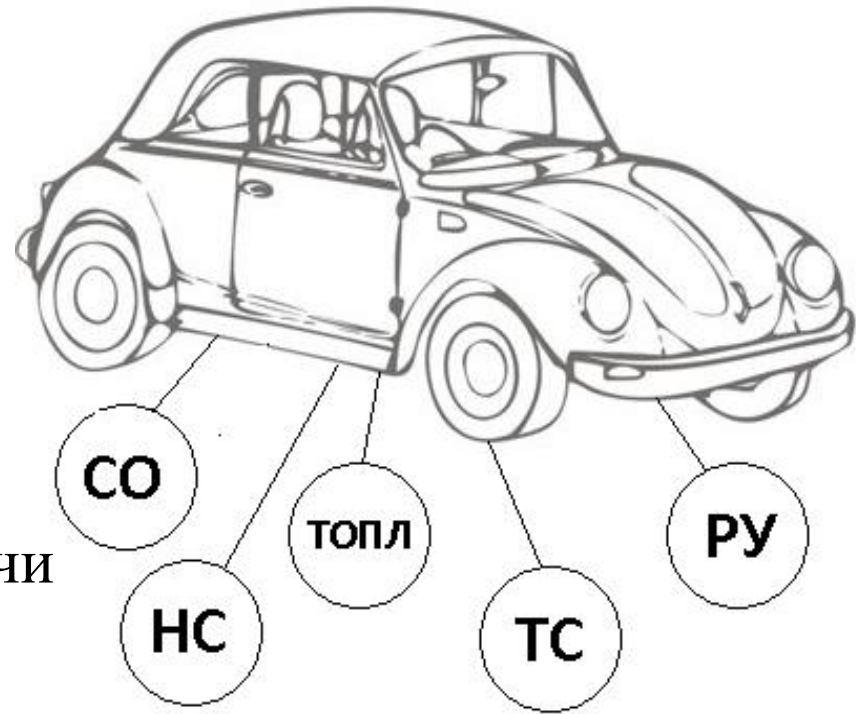
Абстракция. Автомобиль.

Автомобиль - это программа (конечная цель) .

Состоит из нескольких подсистем: рулевое управление, тормозная система, система подачи топлива и т.д. (каждая система состоит из своих подсистем).

В целом же мы видим автомобиль.

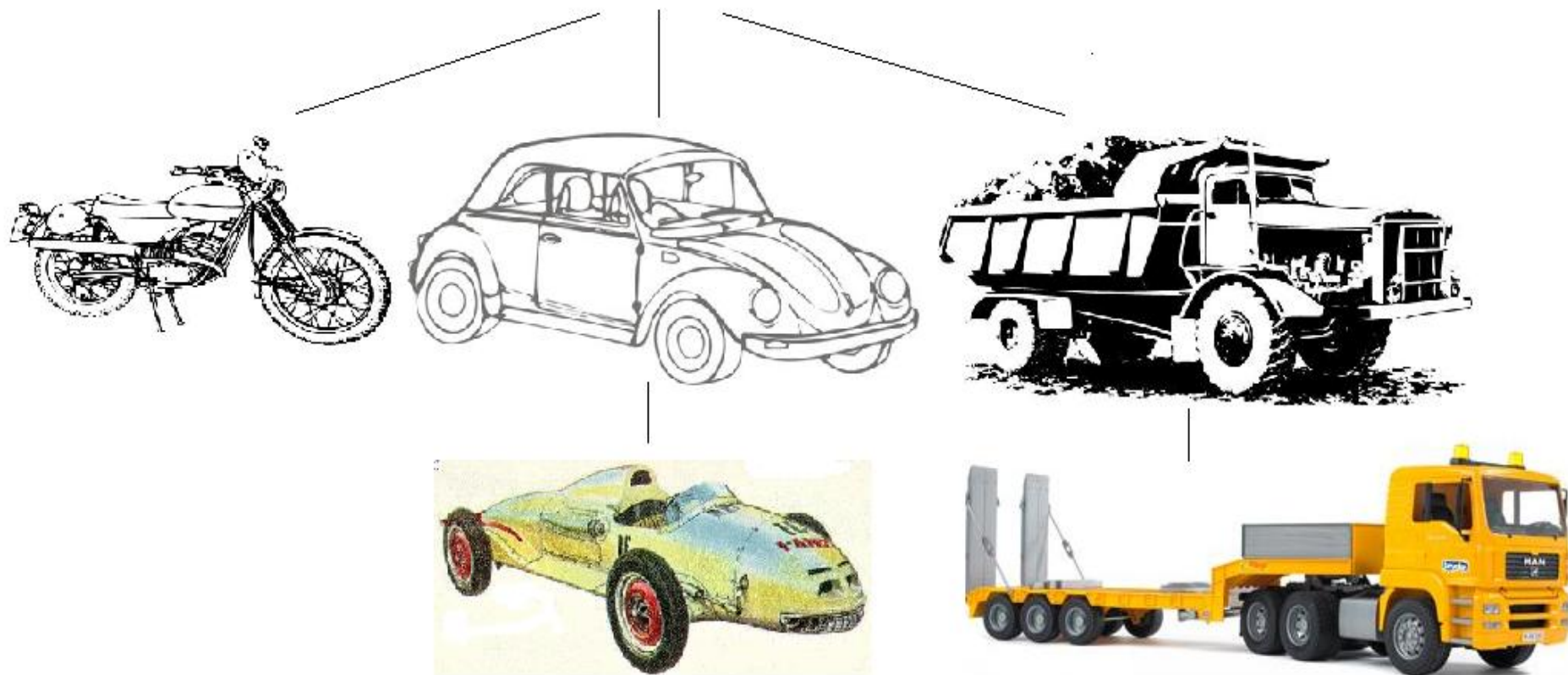
Объекты подсистем взаимодействуют между собой и получается автомобиль.



Объектно-ориентированное программирование

Абстракция. Иерархия.

ТРАНСПОРТНОЕ СРЕДСТВО



Три принципа ООП

1. **Инкапсуляция** – механизм, который связывает код и данные, которыми он манипулирует, защищая оба этих компонента от внешнего вмешательства и злоупотреблений.

Доступ к коду и данным контролируется тщательно определенным интерфейсом. Каждый знает, как получить доступ к коду и может использовать код независимо от деталей реализации. Основой **инкапсуляции** является **класс**.

Класс определяет структуру и поведение (данные и код), которые будут совместно использоваться набором объектов.

Каждый объект данного класса содержит структуру и поведение, которые определены классом (копии переменных и методы).

При создании класса определяют данные и код (члены класса) - переменные и методы (функции) объекта.

Три принципа ООП

Каждая переменная или метод могут быть *общедоступными* (**public**) или *приватными* (**private**).

Приватные (**private**)— доступны только для методов, которые являются членами класса.

Общедоступные (**public**) — доступны для всех методов вне класса (для внешних пользователей класса).



Инкапсуляция — это сокрытие реализации класса и отделение его внутреннего представления от внешнего.

Три принципа ООП

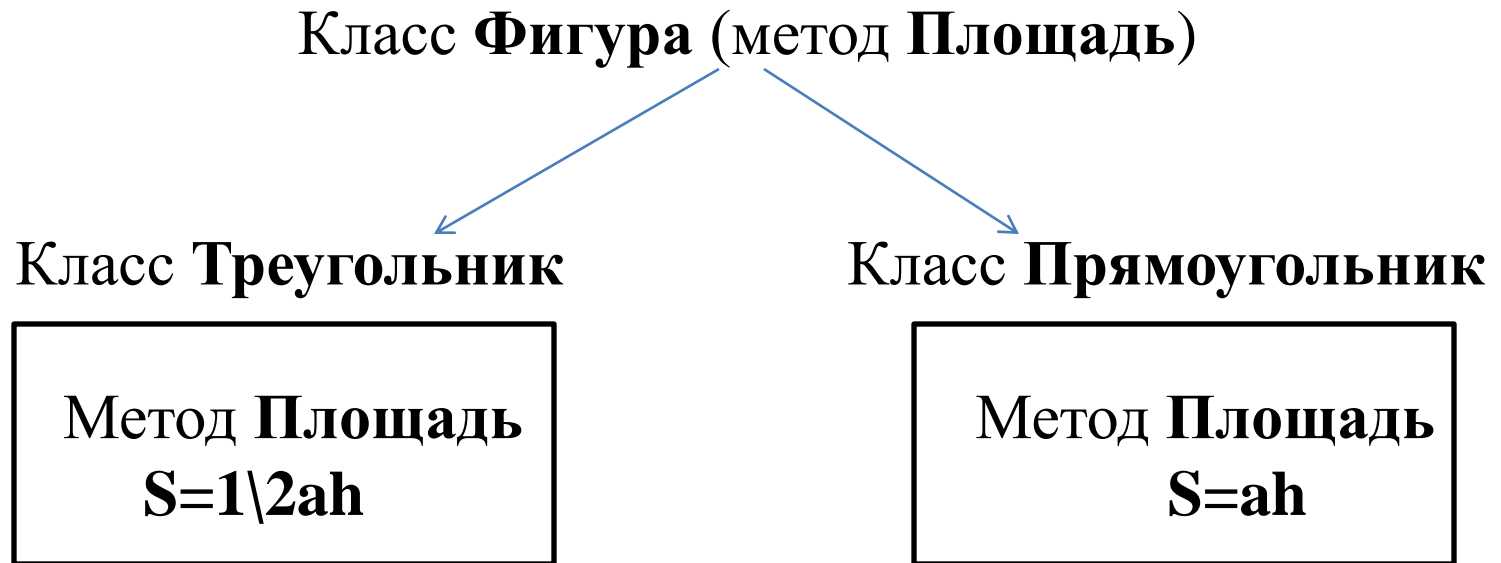
2. **Наследование** – процесс, посредством которого один объект получает свойства другого объекта.

(отношения между классами, при которых класс использует структуру или поведение другого или других классов).

Подклассы обычно переопределяют или дополняют унаследованную структуру и поведение.

3. **Полиморфизм** - («имеющий много форм») свойство, которое позволяет использовать один и тот же интерфейс для общего класса действий (один интерфейс – несколько методов (переопределение и перегрузка методов)).

Три принципа ООП



Один и тот же метод (имя) работает по-разному в разных подклассах одного суперкласса – это полиморфизм.

Три принципа ООП

Объектно-ориентированный подход способствует:

1. уменьшению сложности программного обеспечения;
2. повышению надежности программного обеспечения;
3. обеспечению возможности модификации отдельных компонентов без изменения остальных;
4. обеспечению возможности повторного использования отдельных компонентов ПО.

Классы

Класс определяет новый тип данных. Этот тип можно использовать для создания объектов.

Класс — это шаблон для создания объекта.

Объект — экземпляр класса.

Класс определяет структуру объекта (переменные) и его методы, образующие функциональный интерфейс (функции для работы с переменными класса).

Класс — это логическая конструкция,
объект — физическое воплощение, участок памяти.